(19) **日本国特許庁(JP)**

(12) 特 許 公 報(B2)

(11)特許番号

特許第5117396号 (P5117396)

(45) 発行日 平成25年1月16日(2013.1.16)

(24) 登録日 平成24年10月26日 (2012.10.26)

(51) Int.Cl.			FΙ		
A61B	3/14	(2006.01)	A 6 1 B	3/14	F
			A 6 1 B	3/14	E
			A 6 1 B	3/14	M

請求項の数 2 (全 11 頁)

(21) 出願番号 (86) (22) 出願日 (86) 国際出願番号 (87) 国際公開番号 (87) 国際公開日	平成18年11月24日 (2006.11.24) PCT/JP2006/323412	(73) 特許権者	新 000135184 株式会社ニデック 愛知県蒲郡市拾石町前浜34番地14 110000291 特許業務法人コスモス特許事務所	
		(70) 70 FE +4		
審査請求日	平成21年11月9日 (2009.11.9)	(72) 発明者	リアーカサリオ	
			愛知県蒲郡市拾石町前浜34番地14 株	
			式会社ニデック内	
		(72) 発明者	ヴィオラ マルコ	
			愛知県蒲郡市拾石町前浜34番地14 株	
			式会社ニデック内	
		(72) 発明者	上野 登輝夫	
			愛知県蒲郡市拾石町前浜34番地14 株	
			式会社ニデック内	
			最終頁に続く	

(54) 【発明の名称】眼底撮影装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

被検眼の眼底からの反射光を対物レンズを介して受光することにより前記被検眼の眼底を撮影するための眼底撮影光学系を持つ眼底撮影装置において、

撮影光軸を挟んで対称に配置されたアライメント用光源を有し、被検眼に対して一対のアライメント指標を第1の赤外光として投影するアライメント指標投影手段と、

前記第1の赤外光とは異なる第2の赤外光及び可視光を前記対物レンズの前側に配置されたハーフミラーを介して被検眼の眼底に切り換えて照射させるための照明光照射光学系であって、前記第2の赤外光により、フォーカス指標を被検眼の眼底に投影し、可視光により眼底を可視照明する照明光照射光学系と、

<u>前記ハーフミラー及び対物レンズを透過した</u>前記被検眼の前眼部像と前記アライメント指標像<u>の光束</u>を対物レンズの後ろ側に置かれたダイクロイックミラーで反射させて受光する前眼部像撮影手段と、

前記第2の赤外光により<u>前記被検眼の眼底に</u>投影されたフォーカス指標像<u>を前記ハーフミラー及び対物レンズを透過させ、さらに</u>前記ダイクロイックミラーを透過させて前記眼底撮影光学系にて撮影することに<u>よって</u>得られる前記フォーカス指標像の所定位置における輝度情報に基づいてフォーカス情報を得るフォーカス情報取得手段と、を有すること、

前記ダイクロイックミラーは、前記第1の赤外光を反射し、前記第2の赤外光及び前記 可視光を透過する特性を持つこと、

<u>前記アライメント用光源は前記ハーフミラーのミラー面よりも前側に配置されていること</u>、

を特徴とする眼底撮影装置。

【請求項2】

請求項<u>1</u>の眼底撮影装置において、前記可視光は緑色の単色光であることを特徴とする 眼底撮影装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

[0001]

本発明は被検眼の眼底を撮影する眼底撮影装置に関する。

10

【背景技術】

[0002]

従来、操作者が装置を駆動させて被検者の眼に対してアライメントや焦点合わせ(フォーカス)を行い、眼底の撮影を行う眼底カメラが知られている(例えば、特許文献1参照)。このような眼底カメラでは被検眼にアライメント指標やフォーカス指標を投影し、操作者がこれを確認しながら位置調整をし、その後眼底撮影を行っていた。

[0003]

【特許文献1】特開平11-4808号公報

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

20

[0004]

しかしながら、上述したような眼底カメラを用いて良好な眼底画像を得ようとする場合 、その位置合わせに操作者の経験が必要であり、簡単なものではなかった。

[0005]

上記従来技術の問題点に鑑み、被検眼と装置との位置合わせが容易で好適に眼底を撮影することのできる眼底撮影装置を提供することを技術課題とする。

【課題を解決するための手段】

[0006]

上記課題を解決するために、本発明は以下のような構成を備えることを特徴とする。

[0007]

30

(1)被検眼の眼底からの反射光を対物レンズを介して受光することにより前記被検眼 の眼底を撮影するための眼底撮影光学系を持つ眼底撮影装置において、撮影光軸を挟んで 対称に配置されたアライメント用光源を有し、被検眼に対して一対のアライメント指標を 第1の赤外光として投影するアライメント指標投影手段と、前記第1の赤外光とは異なる 第2の赤外光及び可視光を前記対物レンズの前側に配置されたハーフミラーを介して被検 眼の眼底に切り換えて照射させるための照明光照射光学系であって、前記第2の赤外光に より、フォーカス指標を被検眼の眼底に投影し、可視光により眼底を可視照明する照明光 照射光学系と、前記ハーフミラー及び対物レンズを透過した前記被検眼の前眼部像と前記 アライメント指標像の光束を対物レンズの後ろ側に置かれたダイクロイックミラーで反射 させて受光する前眼部像撮影手段と、前記第2の赤外光により前記被検眼の眼底に投影さ れたフォーカス指標像を前記ハーフミラー及び対物レンズを透過させ、さらに前記ダイク ロイックミラーを透過させて前記眼底撮影光学系にて撮影することによって得られる前記 フォーカス指標像の所定位置における輝度情報に基づいてフォーカス情報を得るフォーカ ス情報取得手段と、を有すること、前記ダイクロイックミラーは、前記第1の赤外光を反 射し、前記第2の赤外光及び前記可視光を透過する特性を持つこと、前記アライメント用 光源は前記ハーフミラーのミラー面よりも前側に配置されていること、を特徴とする。

[0009]

(<u>2</u>)(<u>1</u>)の眼底撮影装置において、前記可視光は緑色の単色光であることを特徴とする。

【発明の効果】

50

[0013]

本発明によれば、被検眼と装置との位置合わせが容易で好適に眼底を撮影することができる。

【図面の簡単な説明】

[0014]

- 【図1】本実施形態における眼底撮影装置の概略構成を示した図である。
- 【図2】本実施形態における眼底撮影装置の光学系を示した図である。
- 【図3】フォーカスチャートの構成を示した図である。
- 【図4】アライメント指標が形成された前眼部像を示した図である。
- 【図 5 A】本実施形態における眼底撮影装置のフォーカス調整を説明するための図である 10

【図5B】本実施形態における眼底撮影装置のフォーカス調整を説明するための図である

【図 6 】糖尿病性網膜症の有無をニューラルネットワークを用いて解析するためのフロー チャートである。

- 【図7】糖尿病性網膜症が発症している患者眼の眼底像を示した模式図である。
- 【図8】血管や視神経乳頭を除いた後の眼底画像全体の輝度分布情報を示した図である。
- 【図9】眼底画像を局所的な輝度分布情報に区分けした状態を示した図である。

【符号の説明】

[0015]

- 1 眼科撮影装置
- 2 制御部
- 10 光源
- 14 フォーカスチャート
- 26 2次元受光素子
- 3 1 2 次元受光素子
- 3 2 a , 3 2 b 光源
- 100 撮影部
- 101 駆動部

【発明を実施するための最良の形態】

[0016]

以下、本発明の実施形態を図面に基づいて説明する。図1は本実施例の眼底撮影装置の概略構成を示した模式図である。眼底撮影装置1はCPU等を有する制御回路からなる制御部2、種々の情報を表示するためのモニタ3、各種設定を行うための指示入力部4、眼底画像等を記憶するための記憶部5、記憶された眼底画像をニューラルネットワーク技術を用いて解析する画像解析部6、解析結果を出力するため出力部7、被検眼Eの眼底を撮影するための光学系を有する撮影部100、撮影部100を被検眼Eに対して前後,上下,左右方向(XYZ方向)に駆動させるための駆動部101等を備える。また、8は撮影窓であり、被検眼Eをこの撮影窓8に位置させることにより装置1内部の撮影部100によって被検眼Eの眼底を撮影する。モニタ3,指示入力部4,記憶部5,画像解析部6、出力部7,撮影部100(光源、受光素子等),駆動部101は、制御部2に電気的に接続され、制御部2からの指令信号によって駆動制御される。

[0017]

図2は撮影部100が持つ光学系の構成を示した図である。

[0018]

被検眼を照明するための光学系は、眼底照明用の赤外光を発する光源10、眼底を撮影するための可視域のフラッシュ光を発する光源11、赤外光を反射し可視光を透過させる特性を持つダイクロイックミラー12、コリメータレンズ13、フォーカスチャート14、集光レンズ15、リング状の開口を有するリングスリット16、ミラー17、リレーレンズ18、ハーフミラー19からなる。光源10及び光源11は、被検眼Eの瞳と共役な

20

30

40

10

20

30

40

50

関係となっている。また、光源11は可視光を発するものであれば使用することが可能であるが、本実施形態では撮影される眼底像のうち、血管像をより強調させるために緑色の単色光を発する光源を用いている。

[0019]

フォーカスチャート 1 4 は、図 3 に示すように、可視光及び赤外光を通すフィルタ 1 4 a 上に所定の大きさのリング形状のチャート 1 4 b が形成されている。このチャート 1 4 b は可視光を透過し、赤外光を透過させない特性を持たせたコーティング処理によって形成されている。なお、指標を血管等と区別するため、血管の太さよりも十分大きな形状としておくのが好ましい。また、フォーカスチャート 1 4 は駆動手段 1 0 2 によって後述するフォーカシングレンズ 2 3 とともに光軸に沿って移動し、被検眼 E の眼底上にフォーカス時の指標となるリング像を形成する。また、リングスリット 1 6 は、リレーレンズ 1 8 を介して被検眼 E の瞳と共役となる位置に置かれる。

[0020]

光源10から発せられた赤外光は、ダイクロイックミラー12により反射された後、コリメータレンズ13を経てフォーカスチャート14を背後から照明する。フォーカスチャート14を通過した赤外光は、集光レンズ15を経てリングスリット16を照明する。リングスリット16を透過した赤外光は、ミラー17にて反射した後、リレーレンズ18を介してハーフミラー19にて反射した後、被検眼Eの瞳にて結像し、眼底上にフォーカス用の指標となるリング像を形成させつつ、眼底を照明する。また、光源11から発せられた可視光(本実施形態では緑色の単色光)は、ダイクロイックミラー12を透過した後、前述した光源10からの赤外光と同様の光路を辿り、被検眼Eの眼底を照明する。なお、フォーカスチャート14に形成されているチャート14bは可視光を透過するため、光源11から発せられた可視光は被検眼Eの眼底上にリング像を形成することなく、眼底を一様に照明する。

[0021]

被検眼 E の眼底を撮影するための光学系は、被検眼 E 側から、ハーフミラー19、対物レンズ20、ダイクロイックミラー21、絞り22、フォーカシングレンズ23、結像レンズ、ハーフミラー25、2次元受光素子26からなる。2次元受光素子26は、被検眼 E の眼底と共役な関係となっている。また、絞り22は対物レンズ20を介して被検眼 E の瞳と共役となる位置に配置される。また、フォーカシングレンズ23は駆動手段102によってフォーカスチャートとともに光軸に沿って移動する。光源10または光源11による照明光の眼底からの反射光は、ハーフミラー19、対物レンズ20、を経て一旦結像した後、ダイクロイックミラー21、絞り22、フォーカシングレンズ23、結像レンズ24、ハーフミラー25を経て2次元受光素子26にて受光される。

[0022]

32 a , 32 b は、被検眼Eの正面から上下左右、及び前後方向検出用のアライメント指標を投影するとともに被検眼Eの前眼部を照明するための光源である。光源32 a , 32 b は撮影光軸L1を挟んで対称的に配置された一対の矩形状のLEDであり、前述した光源10とは異なる波長の赤外光を発する。光源32 a , 32 b は、被検眼Eの角膜に向けて所定の投影角度にて発散光束による有限遠の指標(被検眼に対して垂直方向に延びる矩形状の指標)を投影するとともに、前眼部全体を照明する。

[0023]

被検眼 E の前眼部を撮影するための光学系は、ハーフミラー19,対物レンズ20,ダイクロイックミラー21を眼底撮影用の光学系と共用するとともに、ダイクロイックミラー21による反射方向に配置される、フィールドレンズ28、ミラー29、結像レンズ30、2次元受光素子31からなる。光源32a,32bにより照明された被検眼 E の前眼部像は被検眼角膜に形成されるアライメント指標とともに、ハーフミラー19、対物レンズ20、ダイクロイックミラー21、フィールドレンズ28、ミラー29、結像レンズ30を介して2次元受光素子31に受光される。なお、2次元受光素子31は被検眼 E の瞳と共役な関係となっている。また、ダイクロイックミラー21は、可視光及び光源10か

らの赤外光を透過し、光源32a,32bから照射される赤外光を反射する特性を持つ。

[0024]

27はハーフミラー25の反射方向に置かれた可視光を発する固視灯であり、本実施例では、光源11と同色(本実施形態では緑色)の光を発する3×3の計9個の複数の固視灯を持つ。この固視灯27を選択的に点灯させ、被検眼Eの固視を行うことにより、異なる領域の眼底像を得ることができる。

[0025]

以上のような構成を備える装置において、その動作を説明する。

[0026]

まず、被検者の顔を装置に近づけ、撮影を行う側の眼(被検眼E)を図1に示した撮影窓8上に位置させ、装置内部を覗き込むようにする。制御部2は9個の固視灯27うち、一つを点灯(ここでは光軸上に位置する中央の固視灯とする)し、固視させる。さらに制御部2は光源32a,32bを点灯させ、2次元受光素子31に被検眼Eの前眼部像を受光させ、その受光結果に基づいて装置(撮影部100)と被検眼Eとの位置合わせ(アライメント)を行う。

[0027]

図4は2次元受光素子31にて受光した前眼部像を示した概略図である。光源32a,32bを点灯させることにより、被検眼Eの前眼部が照明されるとともに、図示するも御形状のアライメント指標33L及び33Rが、被検眼Eの角膜に投影される。制御3とは2次元受光素子31にて受光された前眼部像から画像処理により瞳孔Pを特定するとともに、特定した瞳孔Pの中心Poを求める。また、制御部2は画像処理により前眼部の中間位置Mを求める。被検眼Eに対する撮影部100の上下左右方向のアライメント指標33L,33Rの中心を得るとともに、中心同士を結んだ線分の中間位置Mを求める。被検眼Eに対する撮影部1000上下左右方向のアライメント指標33L,33Rの両者の像間隔を比較することにより検出される。また、アライメント指標33L,33Rは、有限遠指標の投影であるので、被検眼Eと撮影部100との前後方向における適正なアライメント距離に対応するアライメント指標同士の間隔を予め所定値として求めておき、これを記憶部5に記憶させてある。

[0028]

このように制御部 2 は、光源 3 2 a , 3 2 b により形成される指標像(アライメント指標)から求められる中間位置 M と、前眼部像から求められる瞳孔中心求めた中心 P 。とに基づいて撮影部を移動させるための距離情報を得て、両者が一致するように駆動部 1 0 1 を駆動させて撮影部 1 0 0 全体を上下左右方向に移動させ位置合せを行う。また、制御部 2 はアライメント指標 3 3 L と 3 3 R との間隔が所定の間隔(所定値)となるように、駆動部 1 0 1 を駆動させ、撮影部 1 0 0 全体を被検眼に対して前後方向に移動させ位置合せを行う。アライメント状態がそれぞれ所定の許容範囲に入ると、制御部はアライメント完了を判断する。

[0029]

次に、制御部2は光源32a,32bを消灯させるとともに、眼底照明用の光源10を 点灯させ、赤外光を被検眼Eの眼底に照射し、その反射光を2次元受光素子26にて受光 し眼底像を得る。図5Aは2次元受光素子26にて受光した眼底像を示した概略図である。200はフォーカスチャート14により眼底に投影された指標である。

[0030]

制御部2は2次元受光素子26にて受光した眼底像において、指標200を通るライン210を設定し、この設定したライン210上における輝度情報から指標200に該当する輝度情報を検出する。図5Bは設定したライン210上における輝度情報220を示した模式図である。図において縦軸は輝度値を、横軸は位置を示し、200 は指標200に対応する輝度情報を示している。なお、図5Bでは、説明を簡単にするために、眼底に

10

20

30

40

おける血管等、その他の部位に相当する輝度情報は除いてある。ここで、被検眼Eの眼底に対する撮影部100のフォーカス状態が適切でない場合、眼底上に投影される指標200の像はぼけるため、図5Bに示す点線のように、その輝度情報200のピーク高さL2は低くなり、所定の閾値Tにおける幅W2は広くなる。制御部2は、この指標200に基づいて最も高くなるピーク高さL1と、最も狭くなる幅W1が得られるように、駆動部102を用いてフォーカスチャート14及びフォーカシングレンズ23を連動して移動させ、フォーカス完了を判断する。なお、本実施形態ではフォーカスチャート14を用いて眼底に指標200を投影し、この指標200の受光状態(輝度情報)に基づいてフォーカスを調節するもとしたが、これに限るものではなく、撮影された眼底像から血管等の特定の部位を抽出して、この部位の輝度情報に基づいてフォーカスを調節することもできる。

[0031]

アライメント及びフォーカスが完了すると、制御部 2 は光源 1 0 を消灯させるとともに 光源 1 1 をフラッシュ点灯させて可視光(本実施形態では緑色の単色光)にて眼底を照明 する、眼底からの反射光は、ハーフミラー 1 9、対物レンズ 2 0、を経て一旦結像した後 、ダイクロイックミラー 2 1、絞り 2 2、フォーカシングレンズ 2 3、結像レンズ 2 4、 ハーフミラー 2 5 を経て 2 次元受光素子 2 6 に受光される。制御部 2 は、得られた眼底像 を被検者 E の眼底画像として記憶部 5 に記憶させるとともに、別の固視灯 2 7 を順次点灯 させて、同様な手法にて同じ被検眼 E から複数の眼底画像を得る。

[0032]

次に、画像解析部6による眼底画像の解析について図6のフローチャートに基づき説明する。本実施形態の眼科撮影装置は、撮影した眼底像(眼底画像)を画像解析部6が持つニューラルネットワークを用いて解析し、糖尿病性網膜症(Diabetic Retinopathy 以下、単にDRと略す)の発症の有無を求めることができる眼底画像解析装置の役目も果たす。なお、本実施形態の眼科撮影装置においては、9個の固視灯を順次点灯させることによって各々得られた眼底画像を既存の画像処理技術によって繋ぎ合わせ一枚の眼底画像とし、これを解析するが、ここでは説明を簡単にするために、1個の固視灯の呈示によって得られた眼底画像を用いて解析する例を以下に示す。

[0033]

始めに画像解析部6は、記憶部5に記憶された図7に示すような眼底画像300を取り出す。このような眼底画像300には、血管301や視神経乳頭302(固視灯の点灯位置によっては撮影されないこともある)が撮影されている。また、糖尿病性網膜症(DR)である場合、出血によって生じる暗色部303や綿花様白斑(cotton wool spots)と呼ばれる明色部304が撮影される。画像解析部6は、画像処理技術を用いて眼底画像における血管や視神経乳頭等の、その後の解析の邪魔となる部分を抽出し、これに該当するピクセルを取り除き(マスクし)、残った眼底画像の各ピクセルを0から255段階の輝度情報として全てカウントし、眼底画像全体の輝度分布情報を得る。なお、本実施形態では眼底撮影を行う際に緑色の単色光を用いて撮影を行っているため、眼底上における血管等の赤い部分が黒色にて撮影されることとなり、その後の血管や暗色部の抽出が行いやすくなっている。

[0034]

図8は血管301や視神経乳頭302を除いた後の眼底画像全体の輝度分布情報(グローバルな輝度分布情報)を示した図である。図中、横軸は0~255までの輝度値を、縦軸はピクセル数を示す。また、実線310は眼底画像300に基づいた輝度分布情報を、点線320は予め求められている健常者の輝度分布情報であり、基準とされる輝度分布情報を示している。この健常者の輝度分布情報(点線)320は、予め複数の健常者の眼底画像から得られる輝度分布情報を定量的に求めて決定されている。画像解析部6は解析する輝度分布情報(実線)310と健常者の輝度分布情報320とが交わる付近を境界に暗色ゾーン、グレーゾーン、明色ゾーンの3ゾーンに分ける。画像解析部6は、輝度分布情報310において暗色ゾーンに該当する部分の輝度情報をニューラルネットワークを用い

10

20

30

40

10

20

30

40

50

て解析する。また同様にしてグレーゾーン、明色ゾーンにおいてもニューラルネットワークを用いて解析し、これらの出力結果に基づいてDRを示すか否かを判断する。

[0035]

なお、本実施形態のニューラルネットワークは、入力層、中間層、出力層の3層からなるフィードフォワード型で構成されており、学習用の入出力データ(教師信号)を、バックプロパゲーション法を用いて学習(トレーニング)させている。入力データとしては、例えば、各ゾーンの合計ピクセル数、最大(最小)輝度情報、グレーゾーンと暗色(明色)ゾーンとのピクセル数の差、各ゾーンにおけるピーク値に対するピクセル数、各ゾーンにおけるピーク値に対するピクセル数、各ゾーシにおけるボトム値に対するピクセル数等、のDRの判定に必要とされる特徴データが与えられる。全てのトレーニングにおいては、出力エラーが所望の許容差より大きければ、ニューロンのネットワークマトリックス内部の重み付けパラメータは許容される応答が出っまで体系的に調整されている。さらに、ネットワークは予め用意された全てのトレーニング用マップデータセットでトレーニングが行われた後、それらとは異なる独立したテストカークスト用セットの両方を正しく分類できるように改良されている。で、両者の許容誤差は、より高い精度を実現できるように低い値に設定されている。

[0036]

画像解析部6に用意されたこのようなニューラルネットワークによって眼底画像全体の輝度分布情報が解析されDRが示されると、制御部2はモニタ3にその旨を表示する。また、DRが示されない(異常とされない)場合、次に画像解析部6は局所的な輝度部分情報に基づいてニューラルネットワークを用いて解析を行う。この際用いられるニューラルネットワークも上述したような構成、トレーニングを行っている。

[0037]

図9は眼底画像を局所的な輝度分布情報に区分けした図を示す。前述同様に、画像解析部6は眼底画像上の血管や視神経乳頭に該当するピクセルをマスクするとともに、眼底画像を小さな領域400(セクター)に区分けする。画像解析部6はマスクされたピクセルが存在しない各セクター400に対して、そのセクター内にあるピクセル401を暗色、グレー、明色のピクセルにそれぞれ分け、その数をカウントする。この際に暗色又は明色のピクセル数が既定数を超えていれば、そのセクター400はDRを示す可能性が高いとして、異常なセクター400としてカウントされる。マスクされたピクセルが存在しない全てのセクター400を同様に解析していき、異常なセクター400を検出していく。

[0038]

画像解析部6は異常とされたセクター400における暗色のピクセルからなる部分、明色のピクセルからなる部分を前述同様にニューラルネットワークによって解析し、その出力結果に基づいて異常とされたセクター400毎に対してDRを示すか否かを判断する。画像解析部6によるニューラルネットワークによって眼底画像が所定のセクター毎に解析されDRが示されると、制御部2はモニタ3にその旨を表示(報知)する。また、ニューラルネットワークの出力結果によりDRとされない場合、制御部2はモニタ3にその旨を表示する。さらに、ニューラルネットワークにてDRを示すか否かを判断できない場合、定義されていないとする出力を行い、制御部2はこの出力結果に基づいて、別の要因が考えられるものとして、その他を示す結果をモニタ3に表示する。これらの表示結果は指示入力部4の操作によって出力部7より印刷(報知)される。

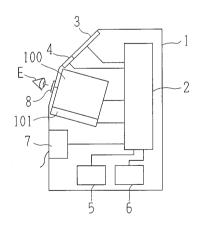
[0039]

なお、本実施形態では眼底画像をニューラルネットワークを用いて解析し、その解析結果から糖尿病性網膜症の発症の有無を判断するものとしているが、これに限るものではない。このように眼底画像から血管や視神経乳頭等を除去(マスク)した上で、各ピクセルが持つ輝度の分布傾向を得て、ニューラルネットワークを用いることにより、他の眼疾患においても眼底画像全体或いは眼底における局所的な差異に基づいて同様の解析を行うことができる。

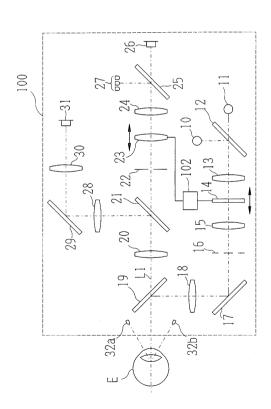
[0040]

また、本実施形態では眼底撮影装置に画像解析を行うための構成を持たせるものとしてるが、これに限るものではない。上述した画像解析は、眼底を撮影する機能を持たせず、他の装置で得た眼底画像を解析する装置においても適用できる。

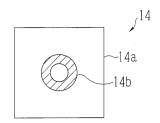
【図1】



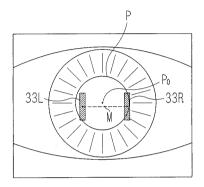
【図2】



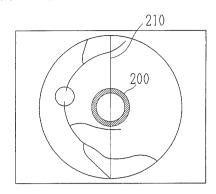
【図3】



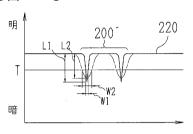
【図4】



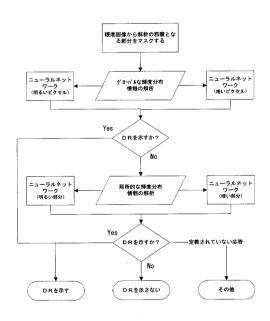
【図5A】



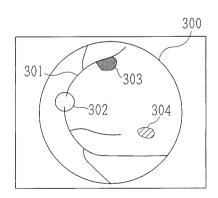
【図5B】



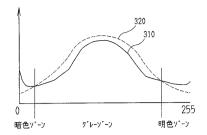
【図6】



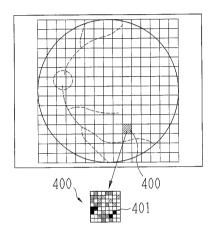
【図7】



【図8】



【図9】



フロントページの続き

審査官 安田 明央

(56)参考文献 特開2005-312751(JP,A)

特開2002-291701(JP,A)

特開平11-146864(JP,A)

特開2004-290535(JP,A)

特開2002-165763(JP,A)

(58)調査した分野(Int.CI., DB名)

A61B 3/00-3/16